

[ANTA Y ANCOPORC PRESTAN ESTE SERVICIO A SUS ASOCIADOS]

La tecnología española se anticipa en sistemas GPS

El empleo del GPS presenta la ventaja de facilitar en mucho los controles sobre la duración del tiempo de transporte. Además, de la merma del fraude. En la propuesta de normativa se detallarían las especificaciones, además de su obligatoriedad, de un mecanismo de registro y de envío de datos sistemático, vía satélite, para controlar todos los transportes de larga duración dentro del territorio comunitario. El sector tecnológico español ya está preparado.

César Marcos

Periodista

Con la vista en proveer de un sistema de navegación vía satélite al sector del transporte de animales, acorde a las últimas directivas sobre bienestar animal de la UE, la empresa de ingeniería Tex Digital, vinculada con las últimas tecnologías en sintonía tanto con la Asociación Nacional de Comerciantes de Ganado Porcino (Ancoporc) como con la Asociación Nacional de Transportistas de Animales (ANTA) han desarrollado para sus asociados una solución competitiva y de vanguardia.

“El Sistema de Navegación y Control de Temperaturas para Bienestar Animal. Versión 1.0.3 está preparado para dar cobertura a las disposiciones últimas que están en fase de análisis en diferentes comisiones de la UE y que se prevé que entren en funcionamiento en los próximos años”, ha declarado Alberto Herránz, gerente de Ancoporc.

A la espera de definirse las especificaciones del sistema de localización por GPS que deberá utilizarse en todos los medios de transporte, ANTA, Tex Digital y Telefónica, han puesto a punto su aplicación que cumple los requisitos exigidos por la Administración.

Componentes instalados en el vehículo

El equipo, que tiene en cuenta el Reglamento 1/2005 en relación con los sistemas de localización de vehículos que transportan animales vivos por un período superior a las 8 horas, consta de cuatro componentes principales, divididos en dos lugares diferenciados. Los

elementos embarcados en el vehículo, por un lado, son el llamado OBU con los sensores y la interfaz de usuario.

Una caja de plástico ABS se encuentra unida a un dispositivo “inteligente”, que detecta alarmas (por ejemplo, alteración de niveles de temperatura) y acciones a tomar ante las mismas, como el envío de mensajes o de aviso al interfaz de cabina. Su tarea principal es la de adquirir las señales analógicas y digitales provenientes de los sensores, por ejemplo de temperatura, o señales digitales (apertura/cierre de trampillas de carga), en el interior del remolque donde viajan los animales.

Bluetooth

La comunicación vía *Bluetooth* de la interfaz de usuario con el dispositivo dispositivo “inteligente” facilita la instala-

ción al evitar tener que cablear desde la cabina hasta el remolque en donde se instala el OBU. En definitiva, la instalación de la interfaz de usuario se limita al anclaje del *kit* para vehículo de la PDA y el uso del cargador de mechero.

La interfaz actúa de punto de entrada y salida de información. Por una parte podemos consultar en tiempo real todos los datos registrados por el dispositivo “inteligente”, así como alarmas y valores de los diferentes sensores, así como introducir diferente tipo de información. A saber, el número de certificado Traces, una herramienta de gestión del riesgo en materia de sanidad animal, la especie y categoría de los animales cargados, el número de animales cargados el comienzo, fin y paradas del viaje, y el número de animales heridos y/o muertos durante y después del viaje, incluyendo su número de identificación cuando sea aplicable, además de la causa de la muerte. Además, la interfaz de usuario nos servirá de centro receptor/emisor de mensajes con el servidor central.

Servidor central

Será el encargado de recibir toda la información proveniente de los sistemas embarcados y almacenarla para el posterior análisis de los datos de los usuarios.

El servidor central también nos permitirá configurar de forma remota los dispositivos embarcados, modificando la lógica de envío de información de GPS/Sensores así como las diferentes alarmas y acciones a llevar a cabo para cada tipo de alarma detectada.

Sus componentes son lo componen dos módulos: uno de recepción/envío de información y un portal Web, proporcionado por ANTA y Ancoporc a sus asociados para la recepción y visualización de los datos del sistema. •



Foto: isftic.mepsyd

El objetivo del sistema da soporte a dos funciones: posicionamiento GPS de los vehículos y la posibilidad de control de los mismos desde un servidor central. También, el control de un conjunto de sensores y la visualización de sus datos de los mismos a través de una página Web